

Formalizzazione dei Sistemi Distribuiti

Mirko Viroli

DEIS - Università degli Studi di Bologna

mviroli@deis.unibo.it



Organizzazione del seminario

- L'importanza dei modelli per l'ingegneria dei sistemi complessi
- Il problema dei sistemi distribuiti
- La formalizzazione dei sistemi "non distribuiti"...
 - Macchine, Computabilità, Linguaggi, altri formalismi
- La formalizzazione dei sistemi "distribuiti"
 - Il problema dell'interazione
 - Macchine Interattive
 - Linguaggi per l'interazione
- Un framework di lavoro:
 - SOS + LTS
 - Esempi...

1/5

L'importanza dei modelli per
l'ingegneria dei sistemi complessi

I modelli formali e l'ingegneria

- Modello : dà una rappresentazione astratta dei particolari di interesse di un sistema
- Esempi:
 - modelli fisici: rappresentazioni in scala..
 - modelli matematici: teoria delle probabilità..
- Quali modelli matematici per l'ingegneria?
 - descrivono in modo formale gli aspetti più complessi di un sistema da costruire
- Nell'ingegneria informatica:
 - danno una rappresentazione astratta e formale di entità e concetti, come:
 - comunicazione, algoritmi.. reti, computer,..

Separazione dei “Concerns”

- I modelli non devono rappresentare tutto il sistema

Tipicamente:

- Separazione delle problematiche in aspetti (concerns) il più possibile ortogonali fra loro
- Per ogni aspetto di interesse si definisce un modello che:
 - lo rappresenti come concetto “chiave”
 - che astragga da altri aspetti meno importanti
 - ossia: che si ponga al giusto livello di astrazione
- Per risolvere problemi estremamente complessi
 - si divide in diversi livelli di astrazione, affrontati in sequenza
 - ad esempio: top-down, bottom-up, o combinati

Il livello di astrazione

- La scelta del modello è essenziale per poter affrontare problemi complessi
- Esempio il linguaggio di programmazione
 - E' il modello dell'implementazione di un sistema
 - Su quali aspetti si concentra?
 - Assembly: rappresentazione interna del calcolatore
 - Lisp: rappresentazione matematico-funzionale
 - C++: rappresentazione ad oggetti (mappati su una memoria)
 - Java: rappresentazione ad oggetti (scollegati dalla memoria)
 - C++ o Java?: mi interessa l'allocazione degli oggetti in memoria?
- Una libreria di supporto (o un costrutto del linguaggio):
 - Può "alzare" il livello di astrazione
 - Es.: I/O + Serializzazione:
⇒ oggetti come entità sganciate dal RunTime

Ciclo di vita del software

- Specifica
 - Funzionamento del software
- Design
 - Organizzazione del software
- Implementazione
 - Costruire il software
- Validazione
 - Funziona correttamente?
- Che relazione fra fase e modello?
- I modelli formali possono essere d'ausilio in ogni fase
 - In questo seminario ci concentriamo sulla specifica

Il rapporto con le tecnologie

- Una tecnologia è spesso un fattore abilitante
 - Socket: comunicazione inter-processo
 - RMI: oggetto come “servizio” di un host
 - Corba: oggetto come “servizio” di un sistema
 - Cgi: procedura come URL nel web
 - Servlet: servizio come URL nel web
 - JSP: servizio come pagina web
- Ma consente anche di innalzare il livello di astrazione nel processo ingegneristico
 - specifica: alcuni aspetti non sono più da definire
 - design: alcuni aspetti non vanno più progettati
 - implementazione: alcuni “mattoni” sono già forniti
 - validazione: alcune proprietà sono già verificate

2/5

Il problema dei sistemi distribuiti

Cos'è un sistema "distribuito"?

- Generalmente:
 - un sistema composto da diverse entità, il cui comportamento collaborativo porta ad un risultato globale
- Tipici aspetti dei sistemi distribuiti:
 - comunicazione: trasmissione di informazione fra entità
 - sincronizzazione: nozione di "evento" comune
 - concorrenza: evoluzione contemporanea delle entità
 - non determinismo: latenza reti, perdita messaggi
- Queste problematiche esistono anche in sistemi non distribuiti:
 - Sistemi ad eventi: GUIs, Beans, ...
- Il punto chiave:
 - il concetto di INTERAZIONE: momento di sincronia/comunicazione fra entità concorrenti.

La complessità delle interazioni

- Come rappresentare le interazioni fra i componenti di un sistema distribuito:
 - quale informazione portano con loro?
 - qual è la causa che le genera?
 - da chi (e se) vengono ricevute/percepite, quando?
 - come raggiungono il destinatario?
 - quali relazioni fra gruppi di interazioni? (causalità, consistenza,...)?
 - che relazione fra interazione e cambiamento di stato?
- Come costruire un sistema ingegneristico che affronti questi aspetti?
- I modelli per i sistemi distribuiti devono consentire di comprenderne le problematiche, descriverle, progettarle, implementarle, validarle, etc...

La somma delle parti

- Ulteriore complessità:
 - dati n componenti ognuno col proprio funzionamento/compito
 - (Come si definisce il compito di ognuno?)
 - comporli
 - (Con quale “colla”?)
 - in modo da ottenere un certo comportamento globale
 - (Come si definisce il compito globale?)
- Come garantire che gli “invarianti” siano preservati?
- Come “governare” le interazioni tra loro?
- “Un sistema è più della somma delle parti”
- Modelli e tecnologie di *coordination*
 - Hanno come principale *concern* l’interazione

Obiettivi (o utopie?)

- Caratterizzare in modo formale il comportamento interattivo di un componente software
 - es.: emette un messaggio ogni secondo e ne riceve uno ogni due
- Aggregare componenti tra loro
 - in modo sincrono/asincrono,..
- Ottenere il comportamento del sistema risultante
- Cosa succede se sostituisco un componente con un altro?
 - il sistema funziona meglio, peggio, non funziona più....
- Data una descrizione formale ottenere in modo automatico un sistema dal corrispondente comportamento
- Riusare sistemi legacy con un approccio black-box:
 - osservando il suo comportamento interattivo

3/5

La formalizzazione dei sistemi
“non distribuiti”

Computare = Trasformare

- Nella sua accezione più tradizionale, una computazione è una trasformazione:
 - Valore di ingresso: stringa su Σ , ossia un elemento di Σ^*
 - Valore di uscita: elemento di Δ^*
- Esempio:
 - invertire una stringa:
□ $\Sigma=\{1,2,3\}$, 1223 viene trasformata in 3221
- Un'altra accezione di computazione (equivalente) è:
 - riconoscimento di una stringa, es.: $1^* 2 3^*$
 - 111223 no 12333 si

Algoritmo = Funzione

- Posso rappresentare (modellare) ogni algoritmo in questo modo?
 - Ogni struttura dati può essere rappresentata come stringa di un linguaggio (es.: la sua rappresentazione in memoria)
 - Ogni algoritmo è un procedimento che prende una struttura dati in input e produce una struttura dati in output
 - Riconosce una stringa: $\Sigma^* \rightarrow \text{Boolean}$
 - Trasforma una stringa: $\Sigma^* \rightarrow \Delta^*$
 - Ordinamento di un vettore: $V \rightarrow V$
 - Ricerca di un elemento in un vettore: $V \times E \rightarrow \text{Boolean}$
 - ...
- Quindi un algoritmo rappresenta una funzione matematica
- Un “server web” realizza un algoritmo?

Quali funzioni?

- Quali domini?
- Insiemi numerabili, ossia elementi rappresentabili in modo finito:
 - Finiti
 - Sono in corrispondenza 1:1 con i numeri naturali
 - Quali fra questi?
 - $N, N \times N, Q, R, \{1,2,3\}^*, N^*$, successioni su N , successioni di bit
- Quindi ogni algoritmo, da un punto di vista concettuale, è rappresentabile come funzione

$$N \rightarrow N$$

- Il viceversa? Cos'è un algoritmo?
 - La descrizione di un procedimento "meccanico" che trasforma stringhe (o numeri interi)

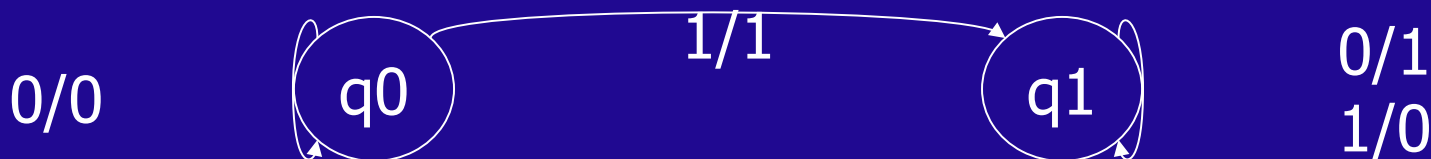
Le macchine calcolatrici

- Tipico modo per rappresentare un algoritmo
 - Modellarlo come “programmazione” di una macchina calcolatrice
- Algoritmo: programmazione della macchina
- Funzione: macchina
- Applicazione di funzione: esecuzione del processo associato alla macchina
- Schema di principio:



L'automa a stati finiti

- Ha un insieme finito di stati
 - prende un simbolo in input e a seconda dello stato corrente:
 - cambia stato e produce un simbolo in output
- Formalmente: $(\Sigma^* \rightarrow \Delta^*)$
 $\langle Q, \Sigma, \Delta, \delta: Q \times \Sigma \rightarrow Q \times \Delta, q_0, F \subseteq Q \rangle$
- Esempio: $0^* 1 (1|0)^* \rightarrow 0^* 1 (0|1)^*$: $001010 \rightarrow 001101$
 - negazione di un numero espresso in complemento a due
 - $\langle \{q_0, q_1\}, \{0, 1\}, \{0, 1\}, \{(q_0, 0 \rightarrow q_0, 0), (q_0, 1 \rightarrow q_1, 1), \dots\}, q_0, \{q_1\} \rangle$



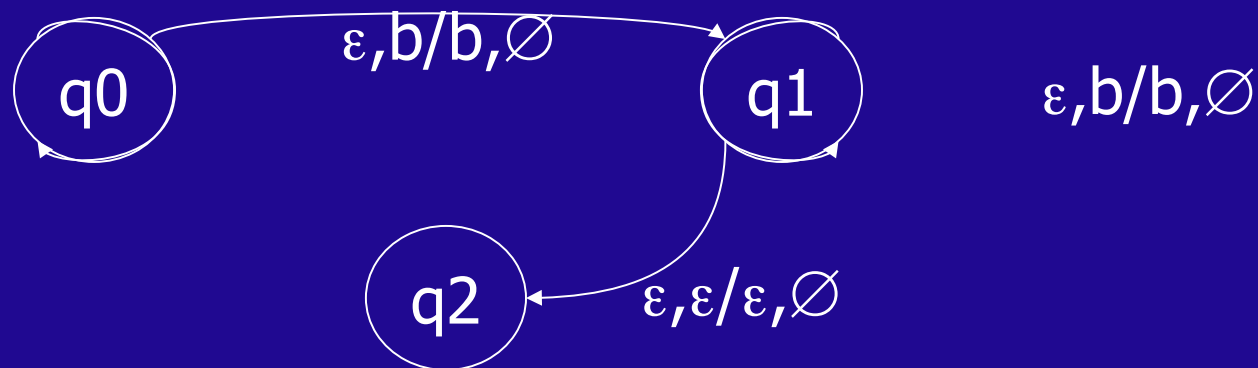
Quale espressività

- L'automa a stati finiti sa riconoscere le espressioni regolari
 - $\text{Reg} ::= s \mid \varepsilon \mid \text{Reg}^* \mid \text{Reg Reg} \mid (\text{Reg}|\text{Reg})$
 - oppure ottenute con produzioni
 - $A ::= \varepsilon, \square A ::= a, \quad A ::= b A$
- Es.: se l'input è un binario dispari $(0|1)^* 1$ ritorna 1, altrimenti 0
 - $A ::= 1, A ::= 0A, A ::= 1A$
- Non sa riconoscere le espressioni context-free:
 - $A ::= \text{<qualsiasi cosa>}$ (e non: $AB ::= CD$)
 - possono essere messe nella forma: $A ::= a, A ::= BC$
 - esempio: $a^n b c^n$ ossia: $S ::= b \mid a S c$
- Non possiamo riconoscere se le parentesi in una espressione matematica sono bilanciate..

L'automa push down

- Ha un insieme di stati finiti, e uno stack
 - prende un input, e a seconda dello stato e del top dello stack:
 - cambia stato, produce un simbolo in output, fa un pop/push
- Formalmente: $(\Sigma^* \rightarrow \Delta^*, \text{ con simboli nello stack } \Gamma)$
 $\langle Q, \Sigma, \Delta, \Gamma, \delta: Q \times \Sigma_\epsilon \times \Gamma_\epsilon \rightarrow Q \times \Delta \times \Gamma^*, q_0, F \subseteq Q \rangle$
- Esempio: invertire una stringa di bit: 010110_ϵ

$b, \epsilon / \epsilon, b$
 $b, 0 / \epsilon, 0b$
 $b, 1 / \epsilon, 1b$



Quale espressività

- Riconosce le stringhe di linguaggi context-free
- Non può riconoscere ogni tipo di linguaggio, esempio:
 - come riconoscere stringhe del tipo $a^n b^n c^n$
- E' necessario disporre di una struttura di supporto più flessibile della pila

La macchina di Turing

- Ha un insieme di stati finiti, e un nastro (illimitato) con testina
 - legge un valore, e a seconda dello stato:
 - cambia stato, scrive un valore/sposta la testina
- Formalmente: $(\Sigma^* \rightarrow \Sigma^*)$
 $\langle Q, \Sigma, \delta: Q \times \Sigma \rightarrow Q \times \Sigma_{\epsilon} \times \{L, R\}, q_0, q_{Rej} \rangle$
- Con ipotesi del tipo:
 - L'effettivo input è delimitato fra due simboli speciali (...#.....#...)
 - La testina è puntata sul # più a sinistra....
- Si può dimostrare che l'espressività non cambia avendo a disposizione più nastri:
 - di cui uno di lettura, uno di scrittura, ed altri di "lavoro".
 - solito schema input/output

Le funzioni ricorsive parziali

- Quali funzioni sugli interi si possono rappresentare?
 - Le macchine di Turing sono numerabili
 - Le funzioni da $\mathbb{N}$ a $\mathbb{N}$ sono non numerabili
 - Ci sono una infinità non numerabile di funzioni non rappresentabili
- Quelle rappresentabili si chiamano computabili (ricorsive):
 - Funzioni di base:
 - $f_z(n)=0$
 - $f_z(n)=n+1$
 - $f_i(n_1, \dots, n_k)=n_i$
 - Composizione:
 - $g, h_1, \dots, h_k: \mathbb{N} \times \mathbb{N} \times \dots \times \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$, allora $f=g(h_1(..), h_2(..), \dots, h_k(..))$
 - g, h allora:
 - $f(x_1, \dots, x_n, 0)=g(x_1, \dots, x_n)$
 - $f(x_1, \dots, x_n, y+1)=h(x_1, \dots, x_n, y, g(x_1, \dots, x_n))$
 - $g: \mathbb{N} \times \mathbb{N} \times \dots \times \mathbb{N}$, allora $f(x_1, \dots, x_n)=\min_y \{g(x_1, \dots, x_n, y)=0\}$ o $\perp$

La tesi di Church

- Quali algoritmi non si possono rappresentare?
 - Si definiscono tramite il procedimento di aritmetizzazione (Gödel)
 - Associa ad ogni macchina di Turing M un numero y
 - Funzione: $g(x,y) = 1$ se M termina la computazione di x , o 0
 - Ciò porterebbe ad una contraddizione.... $\langle\langle\langle g(x,x) \rangle\rangle\rangle$
 - Un formalismo non può predicare su se stesso! (Gödel)
 - Ciò limita fortemente la validazione dei programmi!
 - Ci serve un formalismo più potente?
-
- 1 Nessun formalismo per modellare computazioni meccaniche può essere più potente delle MT
 - 2 Ogni algoritmo può essere codificato in termini di una MT

Computare con un linguaggio

- Quale relazione fra le MT e i linguaggi di programmazione?
- La macchina di Stepherdson e Sturgis è espressiva come la MT
 - N registri contenenti numeri interi
 - Un insieme di istruzioni del tipo
 - L: inc(i)
 - L: jdec(i,Lo)
- Ossia:
 - Un Assembler con registri ad interi e solo due tipi di istruzioni sarebbe sufficiente a codificare ogni algoritmo
- Perchè allora i programmatori non usano solo l'Assembler?
 - E il livello d'astrazione???????

Il lambda-calcolo

- Un modello computazionale basato solo sul concetto di:
 - applicazione di funzione
- Sintassi e semantica

$$L ::= \lambda x.L \mid x \mid LL$$
$$(\lambda x.L)M \rightarrow L[M/x]$$

∀ λ : applicazione, x :parametro , L body, M argomento (input)

- Esempio di beta-reduction:

$$(\lambda x.xx)(\lambda y.(\lambda z.yz)) \rightarrow (\lambda y.(\lambda z.yz)) (\lambda y.(\lambda z.yz))$$

Lambda: Semantica

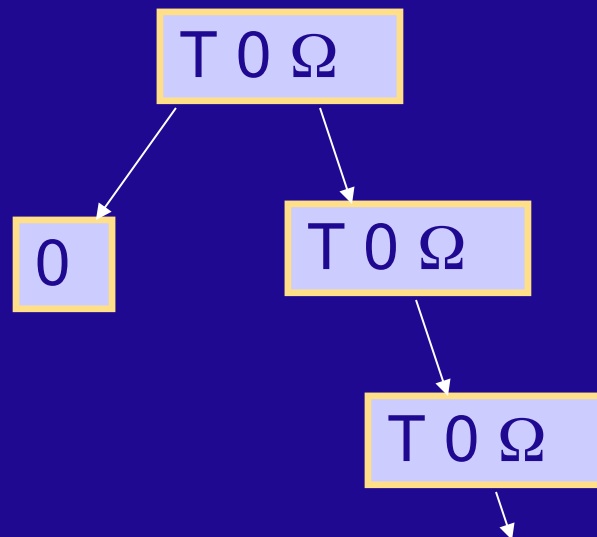
- Input: una Lambda (ce ne sono una infinità numerabile)
- Trasformazione: applico una qualsiasi riduzione
- Quando non ce ne sono più.... quello che resta è il risultato
 - Si chiama Lambda in forma normale
- Qual'è il programma della macchina "lambda"?
- Esempio: il calcolo dei predicati
 - Denoto: $T = \lambda t. \lambda f. t$, $F = \lambda t. \lambda f. f$
 - $\text{Not}(x) = \lambda x. x F T = \lambda x. x (\lambda t. \lambda f. f) (\lambda t. \lambda f. t)$
 - Es.: $\text{Not } T \rightarrow T F T \rightarrow F$
 - $\text{And}(x, y) = \lambda x. \lambda y. x y F$
 - Es.: $\text{And } T F \rightarrow T F F \rightarrow F$

Lambda: l'aritmetica

- I numeri naturali:
 - $0 = \lambda z.z$ (funzione identità)
 - $1 = \lambda z.\lambda s.sz$ (applica il secondo argomento al primo)
 - $2 = \lambda z.\lambda s.s(sz)$ (etc...)
 - ...
 - $\text{succ } N = \lambda n.\lambda z.\lambda s.s (n z s)$
 - $\text{succ } 1 \rightarrow \lambda z.\lambda s.s (1 z s) \rightarrow \lambda z.\lambda s.s (sz) = 2$
 - $\text{add } M N = \lambda m.\lambda n.\lambda z.\lambda s.n (m z s) s$
 - $\text{add } 1 1 \rightarrow \lambda z.\lambda s.1 (1 z s) s \rightarrow \lambda z.\lambda s.1 sz s \rightarrow \lambda z.\lambda s.s (sz) = 2$
- La ricorsione?
 - Tramite $Y = \lambda f. (\lambda x.f(x x)) (\lambda x.f(x x))$, $Y F \rightarrow \rightarrow F(Y F) \dots F(F(Y F))$
 - Oppure $\Omega = (\lambda x.xx) (\lambda x.xx) \rightarrow \Omega \rightarrow \Omega \rightarrow \Omega$

Church-Rosser

- Consideriamo un grafo con Lambda nei nodi e archi per riduzioni
 - In generale:
 - Lambda fortemente normalizzabile: la computazione termina
 - Lambda (deb.) normalizzabile: la computazione può terminare
 - Lambda non normalizzabile: la computazione non termina



- Qualunque sia la radice, non ci può essere più di una foglia
 - Massima espressività $\Leftrightarrow$ non terminazione

Lambda: combinatori

- Ulteriore semplificazione....
- Definiti i 3 combinatori:
 - $I = \lambda x.x$
 - $K = \lambda x.\lambda y.x$
 - $S = \lambda x.\lambda y.\lambda z.(xz)(yz)$
- Ogni Lambda, è esprimibile come composizione di combinatori:
 - $I\ K\ I, \ S\ I\ (K\ I)\ I, \dots$
 - $T = K, \ F = K\ I, \ 0 = I, \ 1 = ?, \ 2 = ?, \dots$

Applicazioni del lambda

- E' uno dei modelli più semplici per la computazione
 - ogni step computazionale rappresentato come applicazione
- Estensioni del lambda sono utilizzate per descrivere formalmente sintassi e semantica dei linguaggi di programmazione:
 - Es.: l'ereditarietà dei linguaggi ad oggetti
 - I tipi di dato generico (template)
- Ha ispirato linguaggi di programmazione funzionale:
 - Lisp, Haskell, ML, ...

4/5

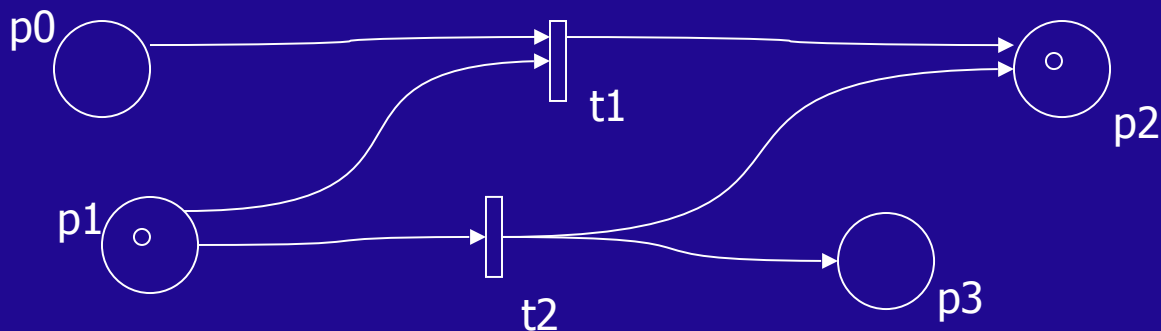
La formalizzazione dei sistemi
“distribuiti”

Aggiungere l'interazione...

- I sistemi software moderni:
 - server web
 - ambienti di programmazione visuale
 - il sistema gnutella
- Si può rappresentare il loro funzionamento in termini di una trasformazione ingresso/uscita? NO!!!!
- Tuttavia, questo può valere per alcune loro (rilevanti) sotto-parti:
 - trasformazione di un XML in HTML
 - compilazione di un file sorgente Java in bytecode
 - ...
- Servono modelli in grado di rappresentare adeguatamente le astrazioni tipiche dei sistemi distribuiti

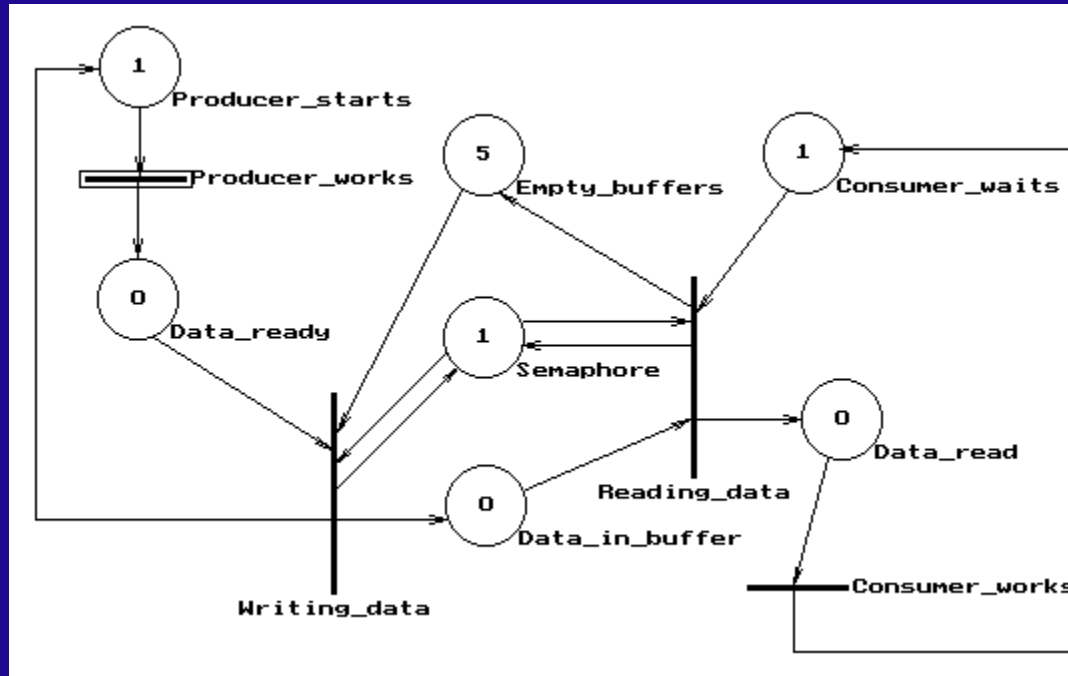
Reti di Petri

- E' un modello orientato alla concorrenza
- E' un grafo orientato che connette "posti" e "transizioni"
- Formalmente: $\langle P, T, IF: P \times T \rightarrow N, OF: T \times P \rightarrow N \rangle$
- Marcatura: $M: P \rightarrow N$, Transizione t abilitata: $M(p)IF(p,t) \forall p$
- Transizione di una marcatura: $M \Rightarrow M'$,
 - Esiste t abilitata: per ogni p , $M'(p) = M(p) - IF(p,t) + OF(t,p)$



Applicazioni

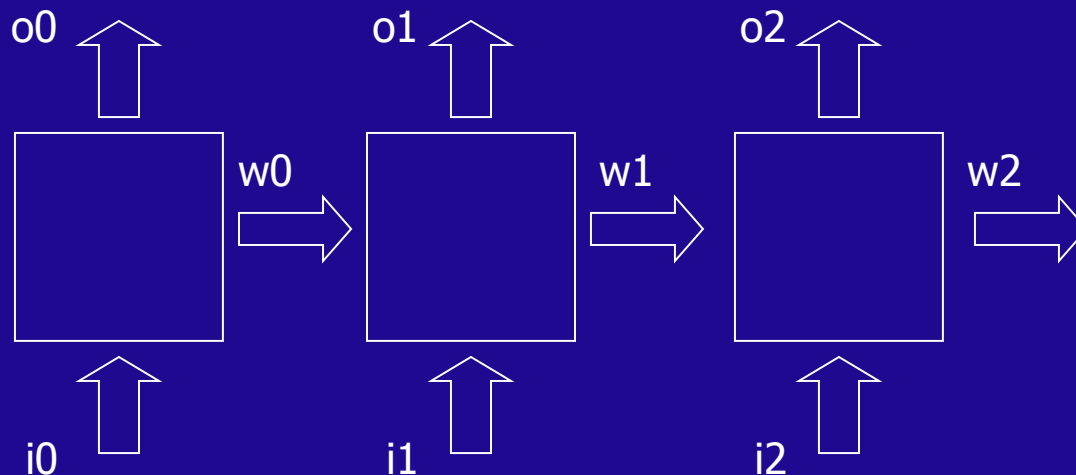
- Rappresenta l'evoluzione di uno stato "distribuito"



- E' comunque un automa (non.determ.) che trasforma marcature
- interazione vs. trasformazione

La Persistent Turing Machine

- E' una Turing Machine a tre nastri input/work/output
- Modello computazionale:
 - Accetta un input
 - Usa work e input per modificare work e output
 - Quando la computazione termina, emette output.. e ricomincia
- A differenza della TM, il contenuto del nastro Work persiste



Computare interaction histories

- Tuttavia la sua semantica è diversa
- La sua espressività è caratterizzata da:
 - una funzione da N^* a N^* , non più da N a N
- Comunque il set di PTM rimane numerabile
- Infatti, ogni PTM è simulabile da una TM:
 - $f(i_0, i_1, i_2, \dots, i_n) = o_n$ oppure $f(i_0, i_1, i_2, \dots, i_n) = o_0; o_1; \dots; o_n$
- Ma non può cogliere il concetto di causalità
- Il formalismo della PTM è il primo tentativo (1997) per dare una diversa caratterizzazione al concetto di computabilità.

I linguaggi per l'interazione

- I linguaggi hanno primitive di interazione fin dagli anni 70
- Es.: operazioni di read e write inserite in mezzo a cicli... etc...
- Successivamente:
 - Socket, per la comunicazione e sincronizzazione inter-processo
- OOP:
 - concettualmente: è intrinsecamente interattiva
 - lo è “ancor di più” con la programmazione ad eventi
- Quale “fondazione” per questi linguaggi?
- Esiste un analogo del lambda-calcolo?
 - La via dell'estensione del lambda-calcolo verso l'interazione è fallita, e' stato necessario rivedere completamente il modello!

Il CCS (Calculus for communicating systems)

- E' un calcolo per rappresentare "processi" e "interazioni"
- Azioni (o interazioni) interleaved:
 - Azione "silente" τ : rappresenta una evoluzione interna
 - Nomi e co-nomi $a, \bar{a}$: coppie di mutua interazione fra processi

$$P ::= a(x).P \mid \bar{a}(x).P \mid \tau.P \mid P + P \mid (P|P) \mid P/a \mid !P \mid 0$$

- Esempi:

$$\begin{array}{ll} a(x).\bar{b}(x) & !a(x).\bar{b}(x) \\ a(x).P \mid \bar{a}(y).Q & a(x).(b(y) + c(y)) \end{array}$$

CCS: semantica

- P può evolvere in P' per effetto dell'azione α :
- Operatori $|$ e $+$ commutativi e associativi, $!P \equiv P \mid !P$
- Regole di transizione (evoluzione dei processi):

$$P \xrightarrow{\alpha} P'$$

$$\alpha.P \xrightarrow{\alpha} P \quad (\text{ACT})$$

$$\alpha.P + Q \xrightarrow{\alpha} P \quad (\text{SUM})$$

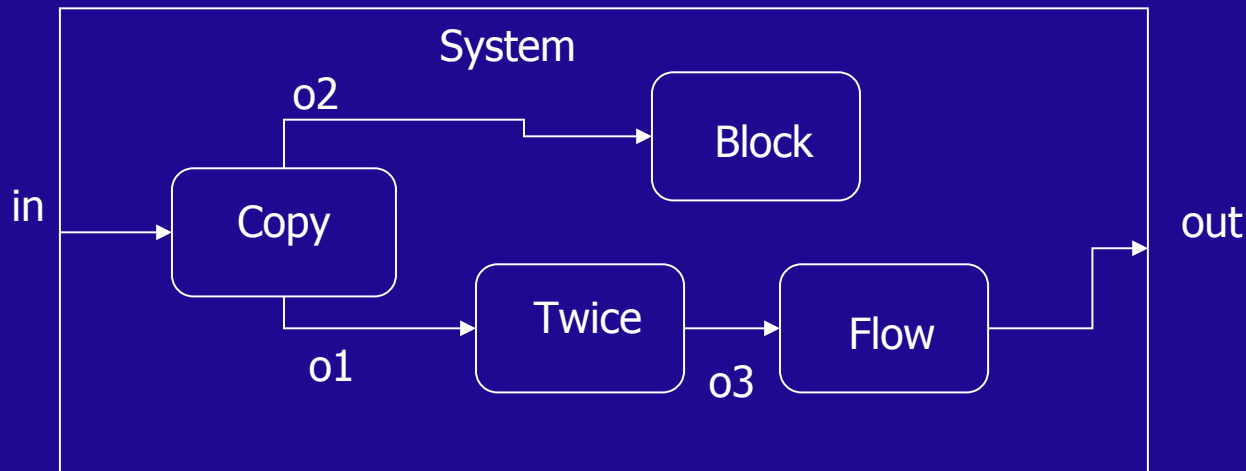
$$\frac{P \xrightarrow{\alpha} P'}{P \mid Q \xrightarrow{\alpha} P' \mid Q} \quad (\text{PAR})$$

$$\frac{P \xrightarrow{\lambda} P' \quad Q \xrightarrow{\bar{\lambda}} Q'}{P \mid Q \xrightarrow{\tau} P' \mid Q'} \quad (\text{REA})$$

- Esempio:

$$\begin{aligned} a(x).\bar{b}(x) \mid \bar{a}(5) + \bar{a}(6) &\xrightarrow{\tau} \\ \bar{b}(6) \mid 0 &\xrightarrow{\bar{b}6} 0 \end{aligned}$$

Esempio

$$\begin{aligned}
 Twice(in, out) &:= !in(x).\overline{out}(2x) \\
 Copy(in, out_1, out_2) &:= !in(x).\overline{out_1}(x).\overline{out_2}(x) \\
 Block(in) &:= !in(x) \\
 Flow(in, out) &:= !in(x).\overline{out}(x) \\
 System(in, out) &:= Copy(in, o1, o2) | Twice(o1, o3) | \\
 &\quad Flow(o3, out) | Block(o2)
 \end{aligned}$$


$$System(in, out) \mid \overline{in}(5) \xrightarrow{\tau^*} System(in, out) \mid \overline{out}(10).0 \xrightarrow{\overline{out}(10)} System(in, out)$$

L'observation equivalence

- Come caratterizzare il comportamento di un sistema?
 - Per mezzo di quello che è possibile osservare ai “morsetti”!
- Nel nostro caso, $\text{System}(\text{in}, \text{out})$:
 - riceve messaggi del tipo $\text{in}(x)$
 - emette messaggi del tipo $\text{out}(2x)$
- E' sincrono? preserva l'ordine?
- Per i sistemi finiti (senza “!”), è possibile stabilire se due componenti hanno lo stesso comportamento osservabile
 - ammettono le stesse interaction histories (trace semantics,....)
 - le interaction histories si simulano a vicenda (bisimulation,...)
- Per sistemi finiti... il problema non è, in generale, computabile

Il pi-calculus

- Estensione del CCS che consente:
 - di definire processi la cui struttura evolve
 - di rappresentare qualunque computazione
 - e' il framework candidato a definire l'espressività dell' "interazione"
- Idea base:
 - l'informazione passata sui canali è a sua volta il nome di un canale
 - ogni invio di messaggio altera la struttura del processo
 - chi lo riceve ha un link in più su cui può emettere/ricevere
 - un link scompare quando un processo non usa più il suo nome
- Sintassi e semantica:
 - *sostanzialmente* simile a quella del CCS

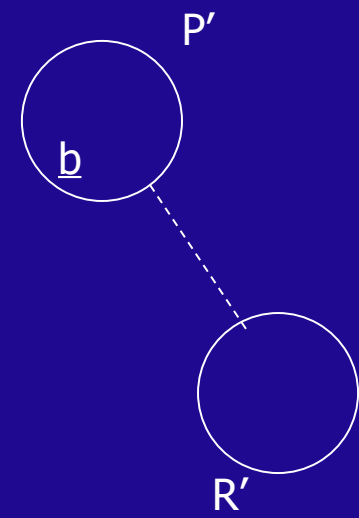
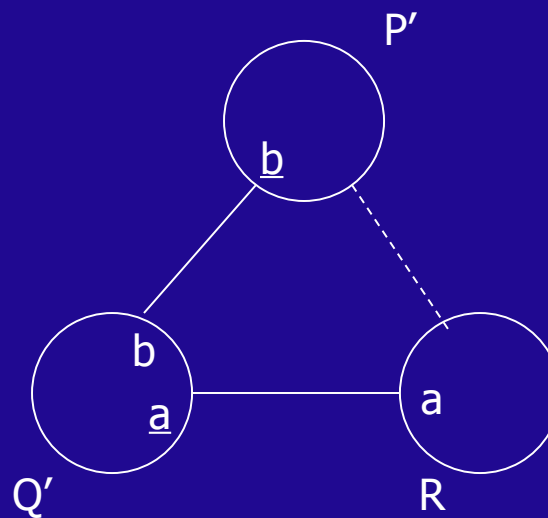
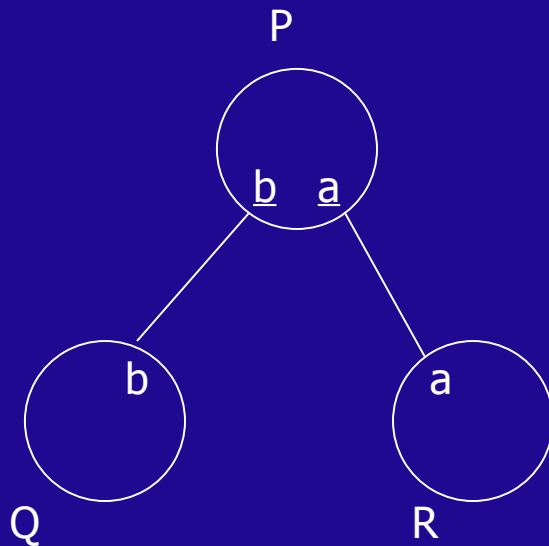
pi: Esempio

$$P := \bar{b}a.\bar{b}5.P'$$

$$Q := b(x).b(y).\bar{x}y.0$$

$$R := a(x).R'$$

$$System := P \mid Q \mid R$$

$$System \xrightarrow{\tau} \xrightarrow{\tau} P' \mid \bar{a}5.0 \mid R \xrightarrow{\tau} P' \mid R'$$


pi: l'aritmetica

- Si può rappresentare l'aritmetica in termini di processi:

- Un numero N è un processo:

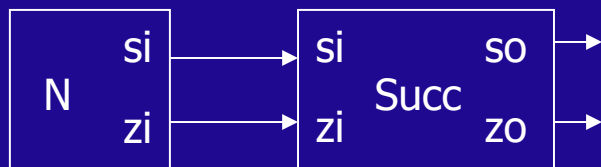
- è identificato da due canali s, z
- manda N segnali su s e uno su z
- poi termina (0)

$$\begin{aligned} 0(s, z) &:= \bar{z} \\ 1(s, z) &:= \bar{s}.\bar{z} \\ 2(s, z) &:= \bar{s}.\bar{s}.\bar{z} \end{aligned}$$



- Successivo è un processo che va attaccato ad un numero:

$$\begin{aligned} Copy(s_i, z_i, s_o, z_o) &:= s_i.\bar{s}_o.Succ(s_i, z_i, s_o, z_o) + z_i.\bar{z}_o \\ Succ(s_i, z_i, s_o, z_o) &:= \bar{s}_o.Copy(s_i, z_i, s_o, z_o) \end{aligned}$$

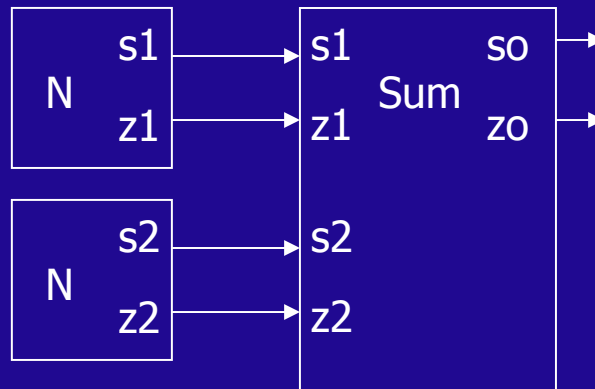


$$1(s_i, z_i) \mid Succ(s_i, z_i, s_o, z_o) \equiv 2(s_o, z_o)$$

pi: altra aritmetica...

- Somma:

$$Sum(s_1, z_1, s_2, z_2, s_o, z_o) ::= s_i.\overline{s_o}.Sum(s_1, z_1, s_2, z_2, s_o, z_o) + z_1.Copy(s_2, z_2, s_o, z_o)$$



- In generale:

- Per ogni lambda-expression è possibile costruire un processo pi equivalente, in modo che la transizione silente simuli la riduzione

aI-pi-calculus

- pi-calculus è molto espressivo, ma molto più complesso se messo a confronto col lambda
- Vari tentativi di semplificazione
- a-pi-calculus: solo comunicazioni asincrone
 - La continuazione di un invio messaggio è sempre nulla
 - Processo che invia messaggio = messaggio in attesa di essere ric.
- I-pi-calculus: si inviano solo nomi “privati”
 - Semplificazione sintattica e di gestione dei nomi
 - Invio e ricezione diventano simmetrici
- aI-pi

$$P ::= \bar{x}(y) \quad | \quad x(y).P \quad | \quad (P|P) \quad | \quad !P$$

5/5

Un Framework di Lavoro

Applicazioni alla modellizzazione

- Lambda-calculus e Pi-calculus consentono di rappresentare ogni behaviour trasformatzionale ed interattivo...
- Ma spesso non è utile vedere ogni computazione come applicazione di una lambda o comunicazione di un nome
- Tuttavia possiamo usare i concetti di riduzione e transizione per:
 - descrivere l'evoluzione interna dei componenti
 - descrivere in che modo interagiscono con l'environment
 - descrivere (se esiste) la colla fra i componenti
- Quali applicazioni?
 - Specifica: consentono di definire in dettaglio il sistema
 - Design: veicolano in modo più "sicuro" verso una implementazione
 - Implementazione: generazione automatica del codice?
 - Validazione: applicazione tool di verifica ancora limitata....

Transition Systems

- L'evoluzione "interna" di un componente C è rappresentabile:
 - $\langle S, \rightarrow \rangle$ con:
 - S insieme degli stati ammissibili per C
 - $\forall \rightarrow \subseteq S \times S$, transizioni (riduzioni) da stato a stato ammissibili
 - Le interazioni di un componente C sono rappresentabili con:
 - $\langle S, \rightarrow, A \rangle$ con:
 - S insieme degli stati
 - A insieme delle azioni
 - $\forall \rightarrow \subseteq S \times A \times S$, transizione da stato a stato per mezzo di una azione
- $\forall \rightarrow$ definiti da un insieme di regole "dichiarative":

$$\frac{\text{condition}}{s \rightarrow s'}$$

$$\frac{\text{condition}}{s \xrightarrow{a} s'}$$

Regole di transizione

- Es.: contatore $S=N=\{0,1,2,3,\dots\}$
 - può “spontaneamente” incrementare di valore (clock interno)
 - accetta comandi di *reset*, *inc*
 - arrivato a 50 emette un segnale di *alarm*
- $\langle S, \rightarrow_\tau, \rightarrow, A=\{\text{reset}, \text{inc}, \text{alarm}\} \rangle$ con $\rightarrow_\tau \subseteq S \times S$ e $\rightarrow \subseteq S \times A \times S$

$$\frac{n < 50}{n \rightarrow_\tau n + 1} \quad \frac{-}{50 \xrightarrow{\text{alarm}} 0} \quad \frac{n < 50}{n \xrightarrow{\text{inc}} n + 1} \quad \frac{-}{n \xrightarrow{\text{reset}} 0}$$

$$\begin{array}{l} 0 \rightarrow_\tau 1 \rightarrow_\tau 2 \xrightarrow{\text{reset}} 0 \rightarrow_\tau 1 \rightarrow_\tau \\ \rightarrow_\tau 2 \xrightarrow{\text{inc}} 3 \rightarrow_\tau 4 \rightarrow_\tau \dots \rightarrow_\tau 50 \xrightarrow{\text{alarm}} 0 \end{array}$$

- Può modellare un oggetto contatore? Quali metodi?

Comunicazione sincrona

- Rappresentiamo un insieme di componenti, ognuno con stato nell'insieme C e con nome id
- Ogni componente invia o riceve un numero:
 - $\langle C, \rightarrow_s, \rightarrow_r, Id \times N \rangle$
- Un "sistema" S è una aggregato di componenti:
 - $\langle S ::= \varepsilon \mid (\langle id, c \rangle \mid S), \rightarrow \rangle$

$$\frac{c_1 \xrightarrow{id_2, n}_s c'_1 \quad c_2 \xrightarrow{id_1, n}_r c'_2}{\langle id_1, c_1 \rangle \mid \langle id_2, c_2 \rangle \mid s \longrightarrow \langle id_1, c'_1 \rangle \mid \langle id_2, c'_2 \rangle \mid s}$$

- E' un buon modello per la comunicazione sincrona?

Comunicazione asincrona

- Bisogna aggiungere il concetto di messaggio pendente (MP):
 - è stato inviato ma non ancora ricevuto
- Un “sistema” S è una aggregato di componenti e MP:
 - $\langle S ::= \varepsilon \mid (\langle id, c \rangle | S) \mid ([id, n] | S), \rightarrow \rangle$

$$\begin{array}{c}
 \frac{c \xrightarrow{id_r, n_r}_s c'}{\langle id, c \rangle | s \longrightarrow \langle id, c' \rangle | [id_r, n_r] | s} \\
 \\
 \frac{c \xrightarrow{id, n}_r c'}{\langle id, c \rangle | [id, n] | s \longrightarrow \langle id, c' \rangle | s}
 \end{array}$$

- Quale ordering dei messaggi?

Comunicazione asincrona ordered

- Bisogna aggiungere il concetto di coda dei messaggi pendenti:
 - ad esempio: una unica per tutto il sistema (altre scelte?)
- Un “sistema” S è una aggregato di componenti e ha una coda:
 - $R ::= \varepsilon \mid \langle id, c \rangle \mid R, \quad S ::= [id, n]^* \oplus R, \rightarrow >$

$$\frac{c \xrightarrow{id', n'}_s c'}{[id_q, n_q]^* \oplus \langle id, c \rangle \mid r \longrightarrow [id_q, n_q]^*; [id', n'] \oplus \langle id, c' \rangle \mid r}$$

$$\frac{c \xrightarrow{id, n}_r c'}{[id, n]; [id_q, n_q]^* \oplus \langle id, c \rangle \mid r \longrightarrow [id_q, n_q]^* \oplus \langle id, c' \rangle \mid r}$$

- Si va verso l'idea di una astrazione intermedia ai componenti

Coordination

- Prevedere un luogo concettuale che realizza la colla fra i comp.
 - ne governa le interazioni
 - rappresenta una infrastruttura di “raccordo” fra i componenti
 - separazione interazione, computazione
- Esempio, blackboards:
 - lavagna: i messaggi possono essere messi (out), letti (rd), consumati (in).
 - “rd” e “in” utilizzano il pattern matching: out(1,2,3)... rd(X,2,3)
 - “rd” e “in” potrebbero non rispondere immediatamente
- Disaccoppiamento
 - temporale: non c'è sincronia fra chi manda e riceve
 - spaziale: non si specifica il ricevente

Coordination medium

- Quale caratterizzazione ai morsetti per un coordination medium:
 - accetta un messaggio alla volta (IE)
 - risponde con un insieme di messaggi (P(OE))
 - nel frattempo non ne accetta altri
- Non c'è più comunicazione peer-to-peer
 - il medium gestisce ogni interazione
 - chi manda un msg non specifica il destinatario
 - chi lo riceve non sa chi lo ha mandato

Transizioni

- $\langle CM, \rightarrow, \text{IExp}(\text{OE}) \rangle$
 - $\text{IE} ::= [\text{id}, \text{out}(t)] \mid [\text{id}, \text{rd}(t)] \mid [\text{id}, \text{in}(t)]$ – $\text{OE} ::= [\text{id}, t]$
- Semantica del sistema: (es.: comunicazioni tutte sincrone)
 - $R ::= \varepsilon \mid (\langle \text{id}, c \rangle \mid R), \langle S ::= CM \oplus R, \rightarrow \rangle$

$$\frac{
 \begin{array}{c}
 c_s \xrightarrow{op}_s c'_s \quad cm \xrightarrow{[\text{id}_s, op], \{[\text{id}_1, t_1], \dots, [\text{id}_n, t_n]\}} cm' \\
 c_1 \xrightarrow{t_1}_r c'_1 \quad \dots \quad c_n \xrightarrow{t_n}_r c'_n
 \end{array}
 }{
 \begin{array}{c}
 cm \oplus \langle \text{id}_s, c_s \rangle \mid \langle \text{id}_1, c_1 \rangle \mid \dots \mid \langle \text{id}_n, c_n \rangle \longrightarrow \\
 cm' \oplus \langle \text{id}_s, c'_s \rangle \mid \langle \text{id}_1, c'_1 \rangle \mid \dots \mid \langle \text{id}_n, c'_n \rangle
 \end{array}
 }$$

Nell'ambito del corso...

- Come usare tutto ciò nell'ambito del corso (progetti)
- Almeno per quello che riguarda la specifica:
 - Per chi progetta sistemi di una certa complessità
 - (dal punto di vista delle interazioni fra le sue sottoparti)
- Fornire una specifica di alcuni aspetti di interesse con:
 - Transition Systems (comunicazione, protocolli)
 - CCS (organizzazione generale del sistema)
 - Reti di Petri (evoluzione del sistema, politiche di sincronizzazione)
 - Diagramma degli stati....
- Ed enfatizzare come la specifica ha guidato verso una implementazione "sicura"

Riferimenti:

- Sulla teoria della computabilità:
 - Carlo Ghezzi e Dino Mandrioli, "Informatica Teorica", CittàStudi (24)
- Sul lambda calcolo:
 - H.P. Barendregt, "The Lambda Calculus", North Holland, 1990
- Sulle reti di petri:
 - J. Peterson, "Petri Net Theory and the Modelling of Systems" Prentice - Hall 1981
- Sul problema interazione vs. algoritmi:
 - P.Wegner, "Why Interaction is More Powerful than Algorithms", Communications of the ACM, 40(5), 1997.
- Sul pi-calcolo:
 - R.Milner, "Communicating and Mobile Systems: the pi-calculus", Cambridge University Press (540)